

國防大學理工學院課程規劃表

課程名稱	中文：導引與控制 英文：Guidance and Control				課程代碼		
課程目標	增進學生對追蹤系統的認知，建立其追蹤系統的解析能力，藉由瞭解系統各部分對整體性能的影響，得以有效解決相關實務問題，或應用至改良與研發設計工作上。本課程將從基本原理介紹開始，使學者對課程內容得以吸收與應用。				填表日期： 開課日期：一下		
學分	3	課程區分 <input type="checkbox"/> 必修 <input checked="" type="checkbox"/> 選修	開課班級	<input checked="" type="checkbox"/> 研究所 <input type="checkbox"/> 大學部			
時數	3						
先修課程	無			後續可修課程			
教科書	採用教材： <input type="checkbox"/> 中文 <input checked="" type="checkbox"/> 英文 <input type="checkbox"/> 其它：					自編講義： <input type="checkbox"/> 是 <input type="checkbox"/> 否	
	書名：Design and Analysis of Modern Tracking Systems					出版日期：1999	
	作者：Samuel Blackman					書局：Artech House Publishers	
	參考書：相關期刊論文						
教學輔助設備	輔助教具：	相關實驗室：近代控制工程實驗室		上機或實習： <input type="checkbox"/> 是 <input checked="" type="checkbox"/> 否	助教需求（軍費研究生）： <input type="checkbox"/> 是（員） <input checked="" type="checkbox"/> 否		
課程內容綱要						學生學習成果與評量符合IEET 工程科系AC2004 [±] 認證規範九	
每週授課進度	1	追蹤系統概論及背景知識				<input checked="" type="checkbox"/> A. 特定領域之專業知識。 <input type="checkbox"/> B. 策劃及執行專題研究的能力。 <input type="checkbox"/> C. 撰寫專業論文的能力。 <input checked="" type="checkbox"/> D. 創新思考及獨立解決問題之能力。 <input type="checkbox"/> E. 與不同領域人員協調之能力。 <input type="checkbox"/> F. 良好的國際觀。 <input type="checkbox"/> G. 領導、管理及規劃之能力。 <input type="checkbox"/> H. 終身自我學習成長之能力。	
	2	追蹤系統理論分析介紹					
	3	感測器理論介紹					
	4	追蹤系統基本數學模型					
	5	系統辨識與狀態預估原理介紹					
	6	目標影像之產生與處理					
	7	目標影像之追蹤					
	8	非線性系統介紹					
	9	期中考					
	10	視覺伺服系統理論介紹					
	11	Describing 函數介紹					
	12	線性化回饋理論					
	13	滑移控制理論					
	14	滑移控制應用					
	15	最佳控制理論					
	16	追蹤系統設計					
	17	追蹤系統實例分析介紹					
	18	期末考					
授課教師	動態系統分析、非線性系統	任基本資料	系所：動力及系統系 教師姓名：石大明 主專長：自動控制 次專長：系統工程		授課要求(例如：考試作業方式等) 指定作業(30%)、期中專題報告(35%)、期末專題報告(35%)		
本課程是否為新開授課程？ <input type="checkbox"/> 是 <input checked="" type="checkbox"/> 否				本課程授課教師是否為新授課教師？ <input type="checkbox"/> 是 <input checked="" type="checkbox"/> 否			
本課程選課人數是否有特定條件限制？ <input type="checkbox"/> 是 (特定條件：) <input checked="" type="checkbox"/> 否							
初審				院審			
系所組課程委員會							